

Режим RTK. Подключение базы и ровера по УКВ

Настройка стиля съемки

1) База. В меню **Настройки** нажмите кнопку **Стили** (рис.1), выберите **Новый**. Для настройки Базы необходимо выбрать конфигурацию (База авто, База вручную). В строке **Связь** укажите **УКВ встроенный**, выберите тип поправок, протокол, шаг, мощность (рис. 2а), канал, угол возвышения и режим энергосбережения (рис. 2б), нажмите **Сохранить** (рис. 2а,б) и задайте имя для стиля.

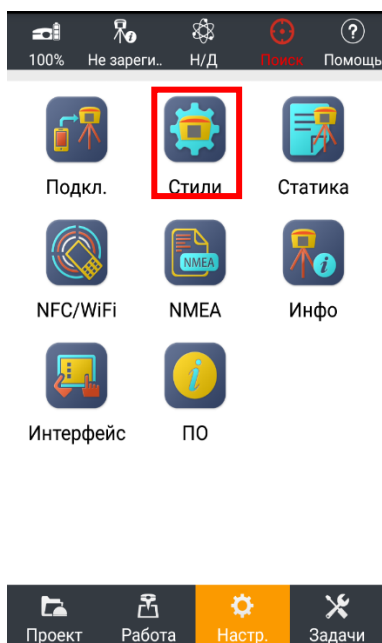


Рисунок 1

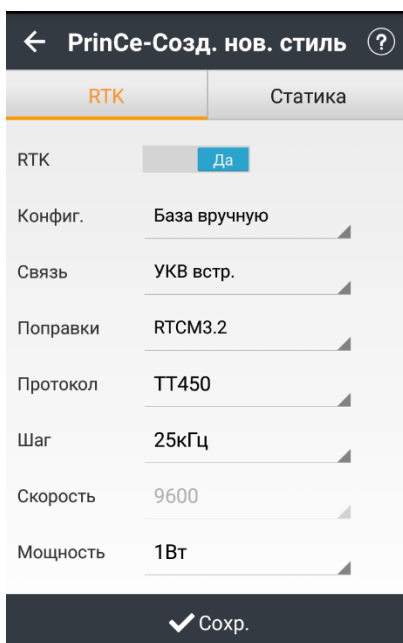


Рисунок 2а

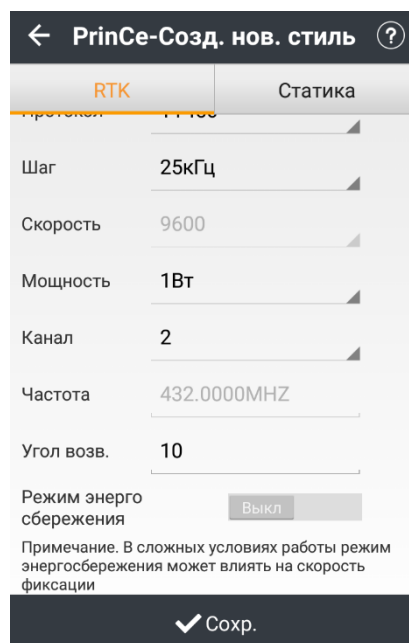


Рисунок 2б

2) Ровер. В меню **Настройки** нажмите кнопку **Стили**, выберите **Новый**. Для настройки Ровера необходимо выбрать конфигурацию **Ровер**, в строке **Связь** укажите **УКВ встроенный**, в соответствии с конфигурацией базы укажите протокол, шаг, канал (рис. 3а), угол возвышения, параметр PDOP, частоту получения поправок и вид ионосферы. Параметр «Нов.база?» проинформирует о подключении к новой базе. Функция «Выдача данных» используется для работы приёмника в качестве ретранслятора, функция доступна только для приёмников i-серии (рис. 3б). Нажмите **Сохранить** (рис. 3а,б) и задайте имя для стиля.

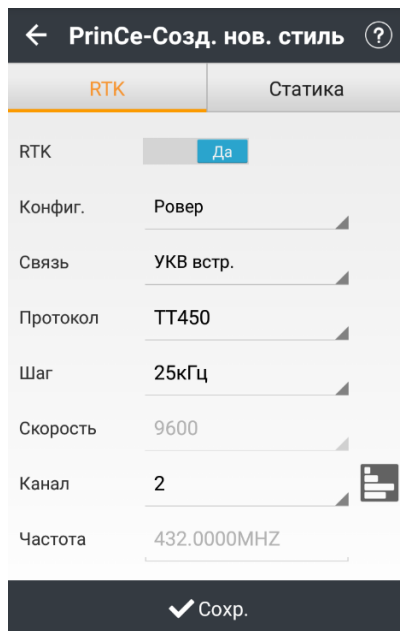


Рисунок 3а

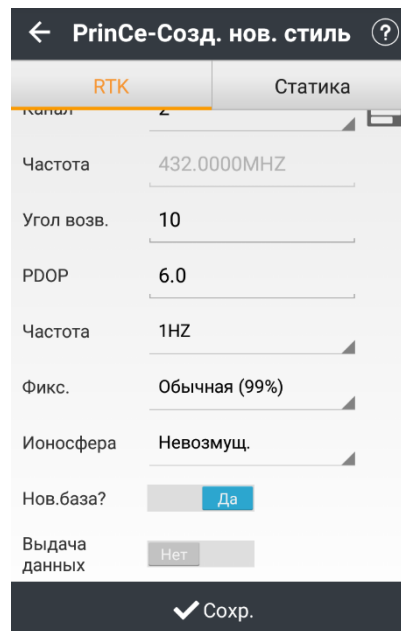


Рисунок 3б

Применение стиля съемки

3) База. Подключитесь к базовому приемнику, если еще не сделали этого, откройте инструкцию по подключению к приемнику.

Выбрав созданный стиль для Базы, нажмите **Применить**. В открывшемся окне проверьте тип антенны, введите ее высоту с указанием способа измерения, задайте имя точке и введите вручную известные координаты базы. Либо нажмите **Получить координаты** предварительно выбрав способ получения («По числу измерений»: укажите сколько измерений нужно выполнить для получения координат, «По времени(с)»: в течение какого времени производить измерения в секундах), чтобы определить автономное положение базы (рис. 4).

Нажмите **Ок**, после чего стиль будет задан.

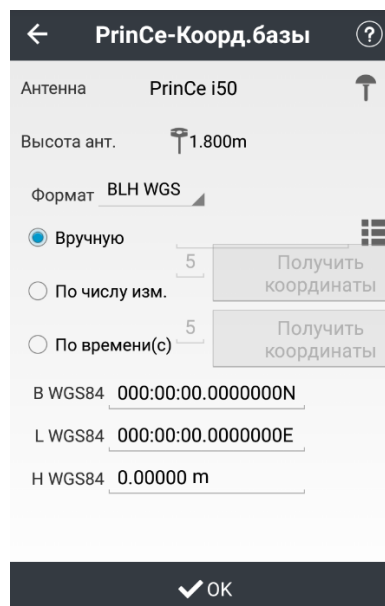


Рисунок 4

3) Ровер. Подключитесь к мобильному приемнику, если еще не сделали этого, откройте ин инструкцию по подключение к приемнику.
Выбрав созданный стиль для Ровера, нажмите **Применить**. Стиль задан. Далее необходимо дождаться фиксированного решения и начать работу.

